



科士达科技股份有限公司

文件名称: Modbus_RTU外部通讯协议

文件编号:

版本号:

修订日期: 2015. 5. 6

目 录

1. 协议总论	2
1.1 范围	2
1.2 通信接口及设置	2
1.3 监控内容	2
2. MODBUS-RTU 通信协议	3
3. 监控地址表	11

1. 协议总论

1.1 范围

本文制定了我公司为实现精密空调集中监控而使用的通信协议规范，规定了精密空调和监控单元之间的通信协议。本协议使用于精密空调的 MODBUS-RTU 监控系统。

1.2 通信接口及设置

串行通信口采用 RS-485。

数据位 8 位，停止位 2 位，没有校验，

波特率最小到 1200，最大到 19200；ID 号为 1-200(需在控制器里设定)

控制器内设置：

控制器界面右上角为页码，回车键移动光标，上下键更改数字，更改完毕后再按回车键确认，当光标在左上角时按上下键为翻页，PRG 键为菜单键。

操作步骤：

- 1). 按 PRG 键，通过按下键使光标移到工厂参数按回车键输入密码 8009 进入，再按回车键进入配置管理菜单，在 C0 页面将 BMS 网络改为是，然后确认；
- 2). 再按 PRG 键，通过下键使光标移到用户设定按回车键输入密码 9990 进入，再通过上下键翻页到 Pf 页面，再通过回车键和上下键，将监控地址，通讯波特率和监控协议设置为我们所需的参数，其中监控协议设置为 Modbus，设置完成后按回车键确认，设置完毕。

1.3 监控内容

风机，压缩机，电加热，加湿器，温湿度传感器等器件的运行状态及报警。

2. Modbus-RTU 通信协议

2.1. Modbus 协议简介

Modbus 协议是应用于电子控制器上的一种通用语言。通过此协议，控制器相互之间、控制器经由网络（例如以太网）和其它设备之间可以通信。它已经成为一通用工业标准。有了它不同厂商生产的控制设备可以连成工业网络，进行集中监控。

此协议定义了一个控制器能认识使用的消息结构，而不管它们是经过何种网络进行通信的。它描述了一控制器请求访问其它设备的过程，如果回应来自其它设备的请求，以及怎样侦测错误并记录。它制定了消息域格局和内容的公共格式。

当在一 Modbus 网络上通信时，此协议决定了每个控制器须要知道它们的设备地址，识别按地址发来的消息，决定要产生何种行动。如果需要回应，控制器将生成反馈信息并用 Modbus 协议发出。在其它网络上，包含了 Modbus 协议的消息转换为在此网络上使用的帧或包结构。这种转换也扩展了根据具体的网络解决节地址、路由路径及错误检测的方法。

2.1.1. 在 Modbus 网络上转输

标准的 Modbus 口是使用一 RS-232C 兼容串行接口，它定义了连接口的针脚、电缆、信号位、传输波特率、奇偶校验。控制器能直接或经由 Modem 组网。

控制器通信使用主一从技术，即仅一设备（主设备）能初始化传输（查询）。其它设备（从设备）根据主设备查询提供的数据作出相应反应。

Modbus 协议建立了主设备查询的格式：设备地址、功能代码、所有要发送的数据、一错误检测域。

从设备回应消息也由 Modbus 协议构成，包括确认要行动的域、任何要返回的数据、和一错误检测域。如果在消息接收过程中发生一错误，或从设备不能执行其命令，从设备将建立一错误消息并把它作为回应发送出去。

2.1.2. 在其它类型网络上转输

在其它网络上，控制器使用对等技术通信，故任何控制都能初始和其它控制器的通信。这样在单独的通信过程中，控制器既可作为主设备也可作为从设备。提供的多个内部通道可允许同时发生的传输进程。

在消息位 Modbus 协议仍提供了主从原则，尽管网络通信方法是“对等”。如果一控制器发送一消息，它只是作为主设备，并期望从从设备得到回应。同样，当控制器接收到一消息，它将建立一从设备回应格式并返回给发送的控制器。

2.1.3. 查询回应

① 查询

查询消息中的功能代码告之被选中的从设备要执行何种功能。数据段包含了从设备要执行功能的任何附加信息。例如功能代码 03 是要求从设备读保持寄存器并返回它们的内容。数据段必须包含要告之从设备的信息：从何寄存器开始读及要读的寄存器数量。错误检测域为从设备提供了一种验证消息内容是否正确的方法。

② 回应

如果从设备产生一正常的回应，在回应消息中的功能代码是在查询消息中的功能代码的回应。数据段包括了从设备收集的数据：象寄存器值或状态。如果有错误发生，功能代码将被修改以用于指出回应消息是错误的，同时数据段包含了描述此错误信息的代码。错误检测域允许主设备确认消息内容是否可用。

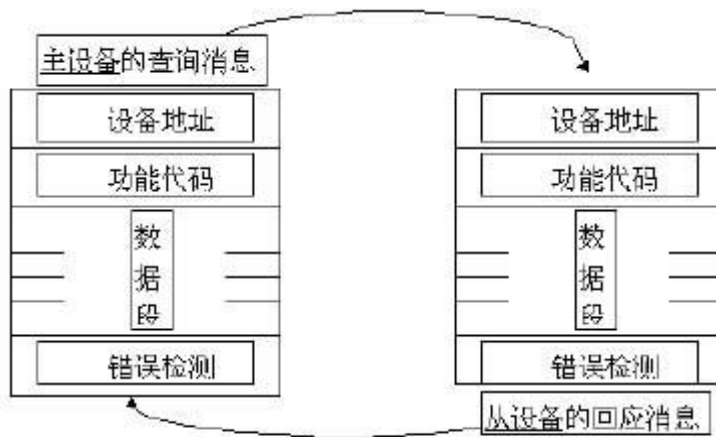


图 1 主-从 查询-回应周期表

2.2. 传输方式

控制器设置的传输模式：RTU 模式，适用于机器语言编程的计算机和 PC 主机。可在标准的 Modbus 网络通信，报文字符以连续数据流的形式传送。

地址	功能代码	数据数量	数据 1	...	数据 n	CRC 高字节	CRC 低字节
----	------	------	------	-----	------	---------	---------

RTU 模式

下面就来介绍 RTU 模式：

当控制器设为在 Modbus 网络上以 RTU（远程终端单元）模式通信，在消息中的每个 8Bit 字节包含两个 4Bit 的十六进制字符。这种方式的主要优点是：在同样的波特率下，可比 ASCII 方式传送更多的数据。

代码系统

8 位二进制十六进制数 0...9 A...F

消息中的每个 8 位域都是一个两个十六进制字符组成

每个字节的位

1 个起始位

8 个数据位最小的有效位先发送

无校验

1 个停止位

错误检测域

CRC(循环冗长检测)

2.3. Modbus 消息帧

RTU 传输模式中，传输设备以将 Modbus 消息转为有起点和终点的帧，这就允许接收的设备在消息起始处开始工作，读地址分配信息，判断哪一个设备被选中，判知何时信息已完成。部分的消息也能侦测到并且错误能设置为返回结果。

2.3.1. RTU 帧

使用 RTU 模式，消息发送至少要以 3.5 个字符时间的停顿间隔开始。在网络波特率下多样的字符时间，这是最容易实现的(如下图的 T1-T2-T3-T4 所示)。传输的第一个域是设备地址。可以使用的传输字符是十六进制的 0...9, A...F。网络设备不断侦测网络总线，包括停顿间隔时间内。当第一个域(地址域)接收到，每个设备都进行解码以判断是否发往自己的。在最后一个传输字符之后，一个至少 3.5 个字符时间的停顿标定了消息的结束。一个新的消息可在此停顿后开始。

整个消息帧必须作为一连续的流传输。如果在帧完成之前有超过 1.5 个字符时间的停顿时间，接收设备将刷新不完整的消息并假定下一字节是一个新消息的地址域。同样地，如果一个新消息在小于 3.5 个字符时间内接着前个消息开始，接收的设备将认为它是前一消息的延续。这将导致一个错误因为在最后的 CRC 域的值不可能是正确的一典型的消息帧如下所示：

起始位	设备地址	功能代码	数据	CRC 校验	结束符
T1-T2-T3-T4	8Bit	8Bit	n 个 8Bit	16Bit	T1-T2-T3-T4

图 2 RTU 消息帧

2.3.2. 地址域

消息帧的地址域包含 8Bit；可能的从设备地址是 0...247(十进制)。单个设备的地址范围是 1...247。主设备通过将要联络的从设备的地址放入消息中的地址域来选通从设备。当从设备发送回应消息时，它把自己的地址放入回应的地址域中以便主设备知道是哪一个设备作出回应。

2.3.3. 如何处理功能域

消息帧中的功能代码域包含了 8Bits，可能的代码范围是十进制的 1...255。

当消息从主设备发往从设备时，功能代码域将告之从设备需要执行哪些行为。例如去读取输入的开关状态，读一组寄存器的数据内容，读从设备的诊断状态，允许调入、记录、校验在从设备中的程序等。

当从设备回应时，它使用功能代码域来指示是正常回应(无误)还是有某种错误发生(称作异议回应)。对正常回应，从设备仅回应相应的功能代码。对异议回应，从设备返回一等同于正常代码的代码，但最重要的位置为逻辑 1。

例如：一从主设备发往从设备的消息要求读一组保持寄存器，将产生如下功能代码：

0 0 0 0 0 0 1 1 (十六进制 03H)

对正常回应，从设备仅回应同样的功能代码。对异议回应，它返回：

1 0 0 0 0 0 1 1 (十六进制 83H)

除功能代码因异议错误作了修改外，从设备将一独特的代码放到回应消息的数据域中，这能告诉主设备发生了什么错误。

主设备应用程序得到异议的回应后，典型的处理过程是重发消息，或者诊断发给从设备的消息并报告给操作员。

2.3.4. 数据域

数据域是由两个十六进制数集合构成的，范围 00...FF。这是由一对 RTU 字符组成。

从主设备发给从设备消息的数据域包含附加的信息：从设备必须用于进行执行由功能代码所定义的所为。这包括了象不连续的寄存器地址，要处理项的数目，域中实际数据字节数。

例如：如果主设备需要从设备读取一组保持寄存器(功能代码 03)，数据域指定了起始寄存器以及要读的寄存器数量。如果主设备写一组从设备的寄存器(功能代码 10 十六进制)，数据域则指明了要写的起始寄存器以及要写的寄存器数量，数据域的数据字节数，要写入寄存器的数据。

如果没有错误发生，从设备返回的数据域包含请求的数据。如果有错误发生，此域包含一异议代码，主设备应用程序可以用来判断采取下一步行动。

在某种消息中数据域可以是不存在的（0 长度）。例如：主设备要求从设备回应通信事件记录（功能代码 0B 十六进制），从设备不需任何附加的信息。

2.3.5. 错误检测域

当选用 RTU 模式作字符帧，错误检测域包含一 16Bits 值(用两个 8 位的字符来实现)。错误检测域的内容是通过消息内容进行循环冗长检测方法得出的。CRC 域附加在消息的最后，添加时先是低字节然后是高字节。故 CRC 的高位字节是发送消息的最后一个字节。

2.3.6. 字符的连续传输

当消息在标准的 Modbus 系列网络传输时，每个字符或字节以如下方式发送（从左到右）。

最低有效位... 最高有效位

使用 RTU 字符帧时位的序列是：

有奇偶校验

起始位	1	2	3	4	5	6	7	8	奇偶位	停止位
-----	---	---	---	---	---	---	---	---	-----	-----

无奇偶校验

起始位	1	2	3	4	5	6	7	8	停止位	停止位
-----	---	---	---	---	---	---	---	---	-----	-----

2.4. 错误检测方法

标准的 Modbus 串行网络采用两种错误检测方法。奇偶校验对每个字符都可用，帧检测（LRC 或 CRC）应用于整个消息。它们都是在消息发送前由主设备产生的，从设备在接收过程中检测每个字符和整个消息帧。

用户要给主设备配置一预先定义的超时时间间隔，这个时间间隔要足够长，以使任何从设备都能作为正常反应。如果从设备测到一传输错误，消息将不会接收，也不会向主设备作出回应。这样超时事件将触发主设备来处理错误。发往不存在的从设备的地址也会产生超时。

2.4.1. 奇偶校验

用户可以配置控制器是奇或偶校验，或无校验。这将决定了每个字符中的奇偶校验位是如何设置的。如果指定了奇或偶校验，“1”的位数将算到每个字符的位数中，RTU 中 8 个数据位。

例如：RTU 字符帧中包含以下 8 个数据位

1 1 0 0 0 1 0 1

整个“1”的数目是 4 个。如果使用了偶校验，帧的奇偶校验位将是 0，使得整个“1”的个数仍是 4 个。如果使用了奇校验，帧的奇偶校验位将是 1，使得整个“1”的个数是 5 个。

如果没有指定奇偶校验位，传输时就没有校验位，也不进行校验检测。代替一附加的停止位填充至要传输的字符帧中。

2.4.2. CRC 检测

使用 RTU 模式，消息包括了一基于 CRC 方法的错误检测域。CRC 域检测了整个消息的内容。

CRC 域是两个字节，包含一 16 位的二进制值。它由传输设备计算后加入到消息中。接收设备重新计算收到消息的 CRC，并与接收到的 CRC 域中的值比较，如果两值不同，则有误。

CRC 是先调入一值是全“1”的 16 位寄存器，然后调用一过程将消息中连续的 8 位字节各当前寄存器中的值进行处理。仅每个字符中的 8Bit 数据对 CRC 有效，起始位和停止位以及奇偶校验位均无效。

CRC 产生过程中，每个 8 位字符都单独和寄存器内容相或（OR），结果向最低有效位方向移动，最高有效

位以 0 填充。LSB 被提取出来检测，如果 LSB 为 1，寄存器单独和预置的值或一下，如果 LSB 为 0，则不进行。整个过程要重复 8 次。在最后一位（第 8 位）完成后，下一个 8 位字节又单独和寄存器的当前值相或。最终寄存器中的值，是消息中所有的字节都执行之后的 CRC 值。

CRC 添加到消息中时，低字节先加入，然后高字节。

/* CRC 高位字节值表 */

```
static unsigned char auchCRChi[] =
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x01, 0xC0,
0x80, 0x41, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41,
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0,
0x80, 0x41, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40,
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x00, 0xC1,
0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41,
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x00, 0xC1,
0x81, 0x40, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41,
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x01, 0xC0,
0x80, 0x41, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40,
0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x00, 0xC1,
0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40,
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x01, 0xC0,
0x80, 0x41, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41,
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x01, 0xC0,
0x80, 0x41, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41,
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x01, 0xC0,
0x80, 0x41, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41,
0x00, 0xC1, 0x81, 0x40, 0x01, 0xC0, 0x80, 0x41, 0x01, 0xC0,
0x80, 0x41, 0x00, 0xC1, 0x81, 0x40
```

/* CRC 低位字节值表*/

```
static char auchCRCLo[] =
0x00, 0xC0, 0xC1, 0x01, 0xC3, 0x03, 0x02, 0xC2, 0xC6, 0x06,
0x07, 0xC7, 0x05, 0xC5, 0xC4, 0x04, 0xCC, 0x0C, 0x0D, 0xCD,
0x0F, 0xCF, 0xCE, 0x0E, 0x0A, 0xCA, 0xCB, 0x0B, 0xC9, 0x09,
0x08, 0xC8, 0xD8, 0x18, 0x19, 0xD9, 0x1B, 0xDB, 0xDA, 0x1A,
0x1E, 0xDE, 0xDF, 0x1F, 0xDD, 0x1D, 0x1C, 0xDC, 0x14, 0xD4,
0xD5, 0x15, 0xD7, 0x17, 0x16, 0xD6, 0xD2, 0x12, 0x13, 0xD3,
0x11, 0xD1, 0xD0, 0x10, 0xF0, 0x30, 0x31, 0xF1, 0x33, 0xF3,
0xF2, 0x32, 0x36, 0xF6, 0xF7, 0x37, 0xF5, 0x35, 0x34, 0xF4,
0x3C, 0xFC, 0xFD, 0x3D, 0xFF, 0x3F, 0x3E, 0xFE, 0xFA, 0x3A,
```


0x3B, 0xFB, 0x39, 0xF9, 0xF8, 0x38, 0x28, 0xE8, 0xE9, 0x29,
0xEB, 0x2B, 0x2A, 0xEA, 0xEE, 0x2E, 0x2F, 0xEF, 0x2D, 0xED,
0xEC, 0x2C, 0xE4, 0x24, 0x25, 0xE5, 0x27, 0xE7, 0xE6, 0x26,
0x22, 0xE2, 0xE3, 0x23, 0xE1, 0x21, 0x20, 0xE0, 0xA0, 0x60,
0x61, 0xA1, 0x63, 0xA3, 0xA2, 0x62, 0x66, 0xA6, 0xA7, 0x67,
0xA5, 0x65, 0x64, 0xA4, 0x6C, 0xAC, 0xAD, 0x6D, 0xAF, 0x6F,
0x6E, 0xAE, 0xAA, 0x6A, 0x6B, 0xAB, 0x69, 0xA9, 0xA8, 0x68,
0x78, 0xB8, 0xB9, 0x79, 0xBB, 0x7B, 0x7A, 0xBA, 0xBE, 0x7E,
0x7F, 0xBF, 0x7D, 0xBD, 0xBC, 0x7C, 0xB4, 0x74, 0x75, 0xB5,
0x77, 0xB7, 0xB6, 0x76, 0x72, 0xB2, 0xB3, 0x73, 0xB1, 0x71,
0x70, 0xB0, 0x50, 0x90, 0x91, 0x51, 0x93, 0x53, 0x52, 0x92,
0x96, 0x56, 0x57, 0x97, 0x55, 0x95, 0x94, 0x54, 0x9C, 0x5C,
0x5D, 0x9D, 0x5F, 0x9F, 0x9E, 0x5E, 0x5A, 0x9A, 0x9B, 0x5B,
0x99, 0x59, 0x58, 0x98, 0x88, 0x48, 0x49, 0x89, 0x4B, 0x8B,
0x8A, 0x4A, 0x4E, 0x8E, 0x8F, 0x4F, 0x8D, 0x4D, 0x4C, 0x8C,
0x44, 0x84, 0x85, 0x45, 0x87, 0x47, 0x46, 0x86, 0x82, 0x42,
0x43, 0x83, 0x41, 0x81, 0x80, 0x40

2.5. Modbus 的数据校验方式（附注）

CRC-16（循环冗余错误校验）

CRC-16 错误校验程序如下：报文（此处只涉及数据位，不指起始位、停止位和任选的奇偶校验位）被看作是一个连续的二进制，其最高有效位（MSB）首选发送。报文先与 $X \uparrow 16$ 相乘（左移 16 位），然后看 $X \uparrow 16 + X \uparrow 15 + X \uparrow 2 + 1$ 除 $X \uparrow 16 + X \uparrow 15 + X \uparrow 2 + 1$ 可以表示为二进制数 1100000000000101。整数商位忽略不记，16 位余数加入该报文（MSB 先发送），成为 2 个 CRC 校验字节。余数中的 1 全部初始化，以免所有的零成为一条报文被接收。经上述处理而含有 CRC 字节的报文，若无错误，到接收设备后再被同一多项式（ $X \uparrow 16 + X \uparrow 15 + X \uparrow 2 + 1$ ）除，会得到一个零余数（接收设备核验这个 CRC 字节，并将其与被传送的 CRC 比较）。全部运算以 2 为模（无进位）。

习惯于成串发送数据的设备会首选送出字符的最右位（LSB-最低有效位）。而在生成 CRC 情况下，发送首位应是被除数的最高有效位 MSB。由于在运算中不用进位，为便于操作起见，计算 CRC 时设 MSB 在最右位。生成多项式的位序也必须反过来，以保持一致。多项式的 MSB 略去不记，因其只对商有影响而不影响余数。

生成 CRC-16 校验字节的步骤如下：

- ① 装如一个 16 位寄存器，所有数位均为 1。
- ② 该 16 位寄存器的高位字节与开始 8 位字节进行“异或”运算。运算结果放入这个 16 位寄存器。
- ③ 把这个 16 寄存器向右移一位。
- ④ 若向右（标记位）移出的数位是 1，则生成多项式 101000000000001 和这个寄存器进行“异或”运算；若向右移出的数位是 0，则返回③。
- ⑤ 重复③和④，直至移出 8 位。
- ⑥ 另外 8 位与该十六位寄存器进行“异或”运算。
- ⑦ 重复③~⑥，直至该报文所有字节均与 16 位寄存器进行“异或”运算，并移位 8 次。
- ⑧ 这个 16 位寄存器的内容即 2 字节 CRC 错误校验，被加到报文的最高有效位。

2.6. Modbus 界面与功能代码

Modbus 功能码(表 1)

代码	功能（英文）	功能（中文）
01	READ COIL STATUS	线圈状态
03	READ HOLDING REGISTER	保存寄存器
05	WRITE SINGLE COIL	写单个线圈
06	WRITE SINGLE REGISTER	写单个寄存器
16	WRITE MULTIPLE REGISTER	写多个寄存器

Modbus 功能与数据类型对应表(表 2)

代码	功能	数据类型
01	读	位
03	读	整型、字符型、状态字、浮点型
05	写	位
06	写	整型、字符型、状态字、浮点型
16	写	整型、字符型、状态字、浮点型

例子:

- a. 读主板: (主板地址 0x01)
 读开关量输入输出与报警状态
 (功能代码 01)

主机

从地址 0x01
 功能代码 0x01
 起始地址高字节 0x00
 起始地址低字节 0x02
 数据数量高字节 0x00
 数据数量低字节 0x10
 校验和 ---

从机

从地址 0x01
 功能代码 0x01
 数据数量 0x10
 数据 (8-1) 0x02 数据 (16-9) 0x00
 校验和 ---

- b. 读设置参数, 模拟量输入输出 (功能代码 03)

在一个远程设备中, 使用该功能码读取保持寄存器连续块的内容。请求 PDU 说明了起始寄存器地址和寄存器数量。从零开始寻址寄存器。因此, 寻址寄存器 1-16 为 0-15。

将响应报文中的寄存器数据分成每个寄存器有两字节, 在每个字节中直接地调整二进制内容。对于每个寄存器, 第一个字节包括高位比特, 并且第二个字节包括低位比特。

本协议最多提供长度为 8 的连续读取。

主机

从地址 0x01
功能代码 0x03
起始地址高字节 0x00
起始地址低字节 0x00
数据数量高字节 0x00
数据数量低字节 0x02
校验和 ---

从机

从地址 0x01
功能代码 0x03
数据数量 0x04
数据 (1H) 0x02
数据 (1L) 0x00
数据 (2H) 0x02
数据 (2L) 0x00
校验和 ---

c. 设置线圈 (功能代码 05)

在一个远程设备上, 使用该功能码写单个输出为 ON 或 OFF。

请求数据域中的常量说明请求的 ON/OFF 状态。十六进制值 FF 00 请求输出为 ON。十六进制值 00 00 请求输出为 OFF。其它所有值均是非法的, 并且对输出不起作用。

请求 PDU 说明了强制的线圈地址。从零开始寻址线圈。因此, 寻址线圈 1 为 0。线圈值域的常量说明请求的 ON/OFF 状态。十六进制值 0XFF00 请求线圈为 ON。十六进制值 0X0000 请求线圈为 OFF。其它所有值均为非法的, 并且对线圈不起作用。

正常响应是请求的应答, 在写入线圈状态之后返回这个正常响应。

主机

从地址 0x01
功能代码 0x05
起始地址高字节 0x00
起始地址低字节 0x3F
数据数量高字节 0XFF
数据数量低字节 0x00
校验和 ---

从机

从地址 0x01
功能代码 0x05
起始地址高字节 0x00
起始地址低字节 0x3F
数据数量高字节 0XFF
数据数量低字节 0x00

校验和 ---

D. 设置参数（功能代码 16）

在一个远程设备中，使用该功能码写单个保持寄存器。

请求 PDU 说明了被写入寄存器的地址。从零开始寻址寄存器。因此，寻址寄存器 1 为 0。

正常响应是请求的应答，在写入寄存器内容之后返回这个正常响应。

主机

从地址 0x01

功能代码 0x10

起始地址高字节 0x00

起始地址低字节 0x00

数据数量高字节 0x00

数据数量低字节 0x01

字节数 0x02

数据数量高字节 0x00

数据数量低字节 0x01

校验和 ---

从机

从地址 0x01

功能代码 0x10

起始地址高字节 0x00

起始地址低字节 0x00

数据数量高字节 0x00

数据数量低字节 0x01

校验和 ---

3. 监控地址表

以下参数地址只适用于科士达大机 MatrixAir 系列空调机组

描述	显示页面	地址	类型
数字变量			
风机	Ib	15	只读
压缩机 1	Ib	16	只读
压缩机 2	Ib	17	只读

电加热 1	Ic	18	只读
电加热 2	Ic	19	只读
除湿	Ic	20	只读
报警开关量输出	Id	22	只读
加湿	Ie	25	只读
进水阀	If	26	只读
排水阀	If	27	只读
压缩机 1 低压	A03	30	只读
压缩机 2 低压	A04	31	只读
风压开关报警	A05	32	只读
风机过载报警	A06	33	只读
电加热过载	A07	34	只读
电源故障	A08	35	只读
烟火报警	A09	36	只读
过滤网报警	A10	37	只读
室内温度过高报警	A11	38	只读
室内温度过低报警	A12	39	只读

室内湿度过高报警	A13	40	只读
室内湿度过低报警	A14	41	只读
室内温度探头故障	A18	45	只读
室内湿度探头故障	A22	49	只读
加湿罐高电流报警	A27	54	只读
加湿罐缺水报警	A28	55	只读
加湿罐无电流报警	A29	56	只读
漏水报警	A33	60	只读
压缩机 1 过载报警	A35	62	只读
加湿罐运行超时报警	A36	63	只读
压缩机 2 过载报警	A37	64	只读
冷凝风机 1 过载	A38	65	只读
冷凝风机 2 过载	A39	66	只读
监控开关机	---	112	读写
加湿高电导率报警	A60	128	只读
加湿高电导率警告	A61	129	只读
低加湿量报警	A62	130	只读

加湿桶过满报警	A64	132	只读
加湿桶泡沫报警	A66	134	只读
模拟变量			
室内湿度探头读取	I0-M0	1	只读
室内温度探头读取	I1-M0	4	只读
温度设定点	S1	10	读写
湿度设定点	S1	13	读写

备注:

1. 是开关量或布尔量的变量，是用按位进行访问的,MODBUS 上是称 COIL。模拟量的变量，整型量变量，在 MODBUS 中称 REGISTER；
2. 模拟量与整型量都是 16 位带符号的寄存器，模拟量的数值还需要乘 0.1 如模拟量数值是 255 时表示 25.5；
3. 模拟量是 16 位带符号的寄存器，每个数值只占一个寄存器。
4. 数字变量的值为“0”或“1”。状态数字变量“0”为关闭，“1”为开启。报警数字变量“0”为没报警，“1”为有报警。
5. 若机组只有一个压缩机则加湿为独立加湿，有关加湿的部分变量监控不了（具体见地址表红色部分）。